

NOLs klubbmesterskap ultralang

Vi har også i år gleden av å invitere til Notodden OLs klubbmesterskap i ultralangdistanse. For å heve konkurransen i mesterskapet tilbyr vi i år et åpent klubbmesterskap, som det også har vært ved tidligere utgaver. NOLere bruker dette som oppvarming til sin årsfest seinere på kvelden, mens andre løpere kan bruke dette til oppvarming for andre ultralangdistanser.

Dato: Lørdag 2. november 2019.

Frammøte: På NOLs klubbhytte på Tinnemyra ved E-134 på vei mot Kongsberg. Merket fra E-134. Parkering ved samlingsplass.

Vi ønsker at løpere innfinner seg på klubbhytta for registrering seinest 10.00, slik at vi eventuelt får skrevet ut flere kart om nødvendig.

Kart: NOLs kartbase over området. Målestokk blir oppgitt og er tilpasset prinsippene om best mulig lesbarhet på mest mulig håndterbart papirformat.

Målestokk: Kart vil i år skrives ut i 1:7500. Løpere som trenger annen målestokk enten 1:5000 eller 1:10000 kontakter løpsleder.

Start: Det blir bil og samkjøring til start ca. 5 minutter unna. Det blir fellesstart for alle klasser rundt klokka 10.30. Hvis det blir to forskjellige starter for A-løypene og C- og N-løyper, så blir det litt forskjellig starttidspunkt. Dette blir oppgitt i PM.

Mål: Blir oppgitt i PM.

Løypelengder (kan bli små justeringer når løypene er lagt):

AL: 9 km (H17-, H40-, D17-)

AK: 6,5 km (H60-, D40-, D60-)

C: 4 km

N: 2,5 km

NB! Klassene i parentes er til bruk for klubbmesterskapstittelen for 17 år og oppover i Notodden OL med mindre alle deltagende løpere i hver klasse er enige om annet. For øvrig(e) er det fritt løypevalg.

Gafling: Ja, på A-løypene. C- og N-løypa blir ugafla.

Klasser: Vi kjører herre- og dameklasse i A-løypene og en fellesklasse på C- og N-løypa. Totalt 6 klasser.

Påmelding: Innen 31. oktober eller ved oppmøte og før klokka 10.00 på løpsdagen. Fint hvis flest mulig melder seg på innen første frist.

Premiering: Løpsleder jobber med å få til premiering á la fjorårets modell.

Løpsleder/Løypelegger: Robert Fredriksen

Vel møtt!